







**Convenția de produse interne**

1

7

- Como calcular o produto de dois vetores? Sejam  $\mathbf{A} = \sum_i A^i \mathbf{e}_i$  e  $\mathbf{B} = \sum_i B^i \mathbf{e}_i$  dois vetores, representados por meio da base  $\{\mathbf{e}_i\}$  (em coordenadas cartesianas pode-se usar  $\mathbf{e}_1 = \hat{\mathbf{i}}$  e  $\mathbf{e}_2 = \hat{\mathbf{j}}$ , mas  $\{\mathbf{e}_i\}$  pode ser uma base qualquer obtida a partir de transformações de coordenadas da base cartesiana).
- Notem que o somatório é redundante, pois sempre iremos somar quando houver índices do espaço repetidos, e quando isso ocorrer sempre um estará em cima e outro embaixo, logo usamos  $\mathbf{A} = A^i \mathbf{e}_i$  e  $\mathbf{B} = B^i \mathbf{e}_i$ .
- Mas como fazer o produto (interno) entre  $\mathbf{A}$  e  $\mathbf{B}$ ? Nota-se que não se pode usar  $\mathbf{A} \cdot \mathbf{B} \neq A^i B^i$ .

Comentário: para quem já viu notação de bra e ket, o produto interno combina um vetor  $|A\rangle$  (ket) com um elemento do espaço dual  $\langle B|$  (bra) e leva a um número. Ou seja, falta saber como converter um ket num bra.

# Convenção da soma e produto interno

- Como calcular o produto de dois vetores? Sejam  $\mathbf{A} = \sum_i A^i \mathbf{e}_i$  e  $\mathbf{B} = \sum_i B^i \mathbf{e}_i$  dois vetores, representados por meio da base  $\{\mathbf{e}_i\}$  (em coordenadas cartesianas pode-se usar  $\hat{\mathbf{e}}_1, \hat{\mathbf{e}}_2, \hat{\mathbf{e}}_3$  mas não pode ser uma base qualquer obtida a partir de

Comentário: para quem já viu notação de bra e ket, o produto interno combina um vetor  $|A\rangle$  (ket) com um elemento do espaço dual  $\langle B|$  (bra) e leva a um número. Ou seja, falta saber como converter um ket num bra.

- Mas como fazer o produto (interno) entre  $\mathbf{A}$  e  $\mathbf{B}$ ? Nota-se que não se pode usar  $\mathbf{A} \cdot \mathbf{B} \neq A^i B^i$ .



# Convenção da soma e produto interno

- A nossa expressão para distância infinitesimal já dá a resposta, pois ela associa dois vetores (duas vezes o vetor  $d\mathbf{x}$ ) a um número real, logo basta usarmos a seguinte regra:

$$g_{ij}A^iB^j = A_iB^i.$$

- Acima introduzimos, por definição,  $A_i = g_{ij}B^j$ . Essa distinção entre índice em cima ou embaixo é essencial em espaços em que a métrica não é a identidade. (Índice em cima representa componentes de um ket e índices embaixo as componentes de um bra).